

## 15.2. Ємність. Індуктивність

Розглянемо систему заряджених провідників. Статичні електричні заряди будуть розподілені по поверхнях, а потенціали на таких поверхнях залишаються сталими. Тому енергію електростатичного поля (15.9) можна переписати як суму за всіма провідниками

$$W_e = \frac{1}{2} \sum_i \oint_{S_i} \varphi \sigma dS = \frac{1}{2} \sum_i \varphi_i \oint_{S_i} \sigma dS = \frac{1}{2} \sum_i \varphi_i q_i, \quad (15.18)$$

де  $q_i$  — заряд  $i$ -го провідника.

Можна показати, що заряди і потенціали пов'язані між собою такими лінійними співвідношеннями:

$$q_i = \sum_k C_{ik} \varphi_k \quad (15.19)$$

та

$$\varphi_i = \sum_k S_{ik} q_k, \quad (15.20)$$

де  $C_{ik}$  — *ємнісні коефіцієнти*, а  $S_{ik}$  — *потенціальні коефіцієнти*. Величини  $C_{ii}$  називають *власними ємностями*, а  $C_{ik}$  для  $i \neq k$  — *коефіцієнтами взаємної ємності*.

Подібним способом також можна показати, що енергія магнітостатичного поля буде

$$W_m = \frac{1}{2c^2} \sum_{i,k} L_{ik} I_i I_k, \quad (15.21)$$

де *коефіцієнт взаємної індукції*

$$L_{ik} = \mu \int_{V_i} \int_{V_k} \frac{(\mathbf{f}(\mathbf{r}'), \mathbf{f}(\mathbf{r}''))}{|\mathbf{r}' - \mathbf{r}''|} dV' dV'', \quad (15.22)$$

а у випадку замкнених лінійних контурів

$$L_{ik} = \mu \oint_{C_i} \oint_{C_k} \frac{(d\mathbf{l}_i, d\mathbf{l}_k)}{|\mathbf{r}_i - \mathbf{r}_k|}. \quad (15.23)$$

### 15.3. Сили в статичних полях

Розглядатимемо діелектрик як ізотропне середовище з проникністю  $\varepsilon$ . Енергію електростатичного поля в такому разі можна подати як

$$W_e = \frac{1}{8\pi} \int_V (\mathbf{E}, \mathbf{D}) dV = \frac{1}{8\pi} \int_V \varepsilon E^2 dV. \quad (15.24)$$

Зміна енергії під впливом деформації середовища дорівнює

$$\delta W_e = \frac{1}{8\pi} \int_V E^2 \delta\varepsilon dV + \frac{1}{4\pi} \int_V \varepsilon (\mathbf{E}, \delta\mathbf{E}) dV. \quad (15.25)$$

З урахуванням  $\mathbf{D} = \varepsilon\mathbf{E}$  та  $\mathbf{E} = -\text{grad } \varphi$  матимемо після застосування теореми Гаусса

$$\begin{aligned} \int_V \varepsilon (\mathbf{E}, \delta\mathbf{E}) dV &= - \int_V (\mathbf{D}, \delta \text{grad } \varphi) dV = - \int_V (\mathbf{D}, \text{grad } \delta\varphi) dV = \\ &= - \int_V \text{div}(\mathbf{D}\delta\varphi) dV + \int_V (\text{div } \mathbf{D}) \delta\varphi dV = \\ &= - \oint_S (\mathbf{D}\delta\varphi, d\mathbf{S}) + \int_V 4\pi\rho_0 \delta\varphi dV. \end{aligned}$$

Поверхневий інтеграл можна занулити правильним вибором поверхні. Отже,

$$\delta W_e = \frac{1}{8\pi} \int_V E^2 \delta\varepsilon dV + \int_V \rho_0 \delta\varphi dV. \quad (15.26)$$

Записуючи ту саму енергію через скалярний потенціал (15.9), отримаємо

$$\delta W_e = \frac{1}{2} \int_V \rho_0 \delta\varphi dV + \frac{1}{2} \int_V \varphi \delta\rho_0 dV. \quad (15.27)$$

Помічаючи в двох останніх виразах для зміни енергії інтеграли від  $\rho_0 \delta\varphi$ , відразу з  $\delta W_e = 2\delta W_e - \delta W_e$  матимемо

$$\delta W_e = -\frac{1}{8\pi} \int_V E^2 \delta\varepsilon dV + \int_V \varphi \delta\rho_0 dV. \quad (15.28)$$

Зафіксувавши розподіл вільних зарядів ( $\delta\rho_0$ ), отримаємо просто

$$\delta W_e = -\frac{1}{8\pi} \int_V E^2 \delta\varepsilon dV. \quad (15.29)$$

Якщо врахувати деформацію середовища, яке описує вектор деформації  $\mathbf{u}$ , так що

$$\varepsilon(\mathbf{r} - \mathbf{u}) - \varepsilon(\mathbf{r}) = -\mathbf{u} \operatorname{grad} \varepsilon, \quad (15.30)$$

а також зміну (масової) густини  $\tau$  середовища

$$d\tau = -\tau \operatorname{div} \mathbf{u}, \quad (15.31)$$

то зміна діелектричної проникності буде

$$\delta\varepsilon = -(\mathbf{u}, \operatorname{grad} \varepsilon) - \tau \frac{\partial \varepsilon}{\partial \tau} \operatorname{div} \mathbf{u}. \quad (15.32)$$

Зміна ж енергії поля під впливом сили густиною  $\mathbf{f}$ , яка діє на середовище, дорівнюватиме

$$\delta W_e = - \int_V (\mathbf{f}, \mathbf{u}) dV = \frac{1}{8\pi} \int_V E^2 \left[ (\mathbf{u}, \operatorname{grad} \varepsilon) + \tau \frac{\partial \varepsilon}{\partial \tau} \operatorname{div} \mathbf{u} \right] dV. \quad (15.33)$$

У другому доданку під інтегралом нескладно виокремити вектор  $\mathbf{u}$ :

$$E^2 \tau \frac{\partial \varepsilon}{\partial \tau} \operatorname{div} \mathbf{u} = \operatorname{div} \left( E^2 \tau \frac{\partial \varepsilon}{\partial \tau} \mathbf{u} \right) - \mathbf{u} \operatorname{grad} \left( E^2 \tau \frac{\partial \varepsilon}{\partial \tau} \right).$$

Після застосування теореми Гаусса інтеграл від доданка з дивергенцією перетворюється в поверхневий, і його можна занулити. Тому остаточно для густини сили

$$\mathbf{f} = -\frac{1}{8\pi} \left[ E^2 \operatorname{grad} \varepsilon - \operatorname{grad} \left( E^2 \tau \frac{\partial \varepsilon}{\partial \tau} \right) \right] - \operatorname{grad} p_0, \quad (15.34)$$

де  $p_0$  — гідростатичний тиск, що має неелектромагнітну природу.

Вираз для сили можна подати через тензор напружень  $\hat{\sigma}$ :

$$\mathbf{f} = \text{Div } \sigma = (\nabla, \hat{\sigma}). \quad (15.35)$$

Щоб записати силу в такому вигляді, потрібно в доданку з  $E^2 \text{grad } \varepsilon$  перенести наблу ліворуч. Запишемо відповідні перетворення:

$$E^2 \nabla \varepsilon = \nabla(\varepsilon E^2) - \varepsilon \nabla(\mathbf{E}, \mathbf{E}) = \nabla(\varepsilon E^2) - 2\varepsilon(\mathbf{E}, \nabla)\mathbf{E} - 2[\mathbf{E}, \text{rot } \mathbf{E}],$$

де ми скористалися тотожністю (11.31) на стор. 178. За сталого магнітного поля  $\text{rot } \mathbf{E} = 0$ , тому далі:

$$\begin{aligned} E^2 \nabla \varepsilon &= \nabla(\varepsilon E^2) - 2\varepsilon(\mathbf{E}, \nabla)\mathbf{E} = \nabla(\varepsilon E^2) - 2(\mathbf{D}, \nabla)\mathbf{E} = \\ &= \nabla(\varepsilon E^2) - 2(\nabla, \mathbf{D})\mathbf{E} + 2\mathbf{E}(\nabla, \mathbf{D}). \end{aligned}$$

Якщо тепер припустити, що в об'ємі немає вільних зарядів, то останній доданок  $\text{div } \mathbf{D} = 0$ , тому остаточно

$$\begin{aligned} E^2 \nabla \varepsilon &= \nabla(\varepsilon E^2) - 2\varepsilon(\mathbf{E}, \nabla)\mathbf{E} = \nabla(\varepsilon E^2) - 2(\mathbf{D}, \nabla)\mathbf{E} = \\ &= \nabla(\varepsilon E^2) - 2(\nabla, \mathbf{D})\mathbf{E} + 2\mathbf{E}(\nabla, \mathbf{D}). \end{aligned}$$

$$E^2 \nabla \varepsilon = \nabla(\varepsilon E^2) - 2(\nabla, \mathbf{D})\mathbf{E},$$

і сила буде

$$\mathbf{f} = -\frac{1}{8\pi} \nabla \left( E^2 \tau \frac{\partial \varepsilon}{\partial \tau} \right) + \frac{1}{8\pi} \nabla(\varepsilon E^2) - \frac{1}{4\pi} (\nabla, \varepsilon \mathbf{E})\mathbf{E} - \nabla p_0. \quad (15.36)$$

Звідси відразу бачимо, що тензор напружень можна записати як

$$\sigma_{jk} = -\frac{E^2}{8\pi} \left( \varepsilon - \tau \frac{\partial \varepsilon}{\partial \tau} \right) \delta_{jk} + \frac{1}{4\pi} \varepsilon E_j E_k - p_0 \delta_{jk}. \quad (15.37)$$

Внесок у зміну енергії середовища під впливом магнітного поля можна розрахувати цілком аналогічно. Щоб отримати відповідний результат, достатньо у виразах для електричного поля замінити

вектор  $\mathbf{E}$  на  $\mathbf{B}$ , а замість діелектричної проникності  $\epsilon$  взяти  $\mu^{-1}$ . Отже, матимемо для об'ємної густини сили:

$$\mathbf{f}^{(m)} = -\frac{1}{8\pi} \left[ B^2 \text{grad } \mu^{-1} - \text{grad} \left( B^2 \tau \frac{\partial \mu^{-1}}{\partial \tau} \right) \right] - \text{grad } p_0, \quad (15.38)$$

а для тензора напружень:

$$\sigma_{jk}^{(m)} = -\frac{B^2}{8\pi} \left( \mu^{-1} - \tau \frac{\partial \mu^{-1}}{\partial \tau} \right) \delta_{jk} + \frac{1}{4\pi} \mu^{-1} B_j B_k - p_0 \delta_{jk}. \quad (15.39)$$